



Università degli Studi della Basilicata  
**Scuola di Ingegneria**

---

---

PROF. FABRIZIO CACCAVALE

---

---

**CURRICULUM SINTETICO:**

Fabrizio Caccavale ha ricevuto la Laurea in Ingegneria Elettronica ed il Dottorato di Ricerca in Ingegneria elettronica ed Informatica, entrambi presso l'Università di Napoli Federico II, nel 1993 e 1997, rispettivamente. Dal 1999 al 2001 è stato Ricercatore Universitario in servizio presso il Dipartimento di Informatica e Sistemistica dell'Università degli Studi di Napoli Federico II. Dal 2001 al 2015 è stato Professore Associato di Automatica in servizio presso il Dipartimento di Ingegneria e Fisica dell'Ambiente (dal 2012 Scuola di Ingegneria) dell'Università degli Studi della Basilicata. Dal 2015 è Professore Ordinario di Automatica presso la Scuola di Ingegneria dell'Università degli Studi della Basilicata. Dall'Aprile all'Ottobre del 1996 è stato Visiting Scholar presso il Department of Electrical and Computer Engineering della Rice University, Houston, Texas. I suoi temi di ricerca spaziano dall'identificazione dinamica di robot manipolatori, alla robotica cooperante, i sistemi multi-robot, la diagnosi dei guasti, il controllo non lineare di sistemi meccanici, la robotica aerea e la robotica sottomarina. È co-autore di più di 130 articoli su riviste scientifiche, libri ed atti di congressi, del libro di testo "Fondamenti di Sistemi Dinamici" (McGraw-Hill) e della monografia "Control and Monitoring of Chemical Batch Reactors" (Springer-Verlag); ha curato il libro a diffusione internazionale "Fault Diagnosis for Mechatronic Systems: Recent Advances" (Springer-Verlag). È stato Associate Editor della rivista internazionale Robotica e della rivista internazionale IEEE Transactions on Control Systems Technology. È Senior Member della IEEE. Ha svolto ruoli di responsabilità e/o coordinamento in numerosi progetti di ricerca e trasferimento tecnologico, sia in ambito nazionale sia internazionale. È stato coordinatore scientifico del progetto EuRoC (European Robotics Challenges), finanziato dalla UE nell'ambito del VII Programma Quadro.

---

---

**ORARIO E SEDE DI RICEVIMENTO:**

Mercoledì ore 10:30-12:30. Campus di Macchia Romana, Scuola di Ingegneria (V piano edificio Ingegneria).  
Il docente riceve anche su appuntamento in presenza, via e-mail o via Google Meet.

---

---

**INDIRIZZO E-MAIL ISTITUZIONALE:** [fabrizio.caccavale@unibas.it](mailto:fabrizio.caccavale@unibas.it)

---

---

**SITO WEB:** <http://docenti.unibas.it/site/home/docente.html?m=003376>, <http://www2.unibas.it/caccavale/>

---

---

**RECAPITO TELEFONICO:** 0971-205198

---

---



Università degli Studi della Basilicata  
Scuola di Ingegneria

---

---

PROF. FABRIZIO CACCAVALE

---

---

SHORT RESUME:

Fabrizio Caccavale received the Laurea degree and the Ph.D. degree in Electronic Engineering from the University of Naples Federico II in 1993 and 1997, respectively. From 1999 to 2001 he has been Assistant Professor at the Department of Computer and Systems Engineering of the University of Naples. From 2001 to 2015 he has been Associate Professor at the Department of Environmental Engineering and Physics (School of Engineering since 2012), University of Basilicata, Italy. He is currently Full Professor of Automatic Control and Robotics at the School of Engineering, University of Basilicata, Italy. His research interests include manipulator inverse kinematics techniques, cooperative robot manipulation, aerial robotics, multi-robot systems, underwater robotics, fault diagnosis and nonlinear control of mechanical systems. He has published more than 130 journal and conference papers. He is co-author of the books "Fondamenti di Sistemi Dinamici" (McGraw-Hill 2003, in Italian) and "Control and Monitoring of Chemical Batch Reactors" (Springer, 2011); he is co-editor of the book "Fault Diagnosis for Mechatronic Systems: Recent Advances" (Springer, 2002) and coauthor of the chapter "Cooperative Manipulators" for the Springer Handbook of Robotics, (Springer, 2008). He has been in the program committee of several international conferences and workshops. He has been Associate Editor of the journals Robotica and IEEE Transactions on Control Systems Technology. He is Senior Member of IEEE. He has been scientific responsible of several national and international research projects. He has been Scientific Coordinator of the project EuRoC (European Robotics Challenges), funded by the EU under the 7th Framework Programme.

---

---

OFFICE HOUR FOR STUDENTS:

Wednesday from 10:30 to 12:30. Macchia Romana Campus, School of Engineering (5th floor).

---

---

E-MAIL: [fabrizio.caccavale@unibas.it](mailto:fabrizio.caccavale@unibas.it)

---

---

WEBSITE: <http://docenti.unibas.it/site/home/docente.html?m=003376>, <http://www2.unibas.it/caccavale/>

---

---

TELEPHONE: +39 0971-205198

---

---